

Einführung in die Programmierung mit C++

Felder der Standardbibliothek

Uwe Naumann



Informatik 12:
Software and Tools for Computational Engineering (STCE)

RWTH Aachen

Dynamische Felder

Sicherer Elementzugriff

Iteratoren

Alternativer Elementzugriff

Matrizen und Tensoren

Statische Felder

Matrix-Vektor Produkt

Die Größe **statischer** Felder muss zur **Übersetzungszeit** des Programms feststehen, z.B.

- ▶ `int i[42];`
- ▶ `const size_t n=42; ... int i[n];`
- ▶ `#define N 42; ... int i[N];`
- ▶ `int i[N];` und `g++ -DN=42 ...`

Die Größe **dynamischer** Felder kann zur **Laufzeit** des Programms definiert werden, z.B. `int i[n];` und

- ▶ Einlesen von `n` (z.B. aus Datei)
- ▶ Berechnen von `n`
- ▶ dynamische Änderung der Größe (ggf. Umkopieren)

Die Verwendung statischer Felder ist restriktiver aber oft auch effizienter.

Dynamische Felder

Sicherer Elementzugriff

Iteratoren

Alternativer Elementzugriff

Matrizen und Tensoren

Statische Felder

Matrix-Vektor Produkt

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     size_t n; std::cin >> n;
6     std::vector<int> v(n,42);
7     for (size_t i=0;i<v.size();i++)
8         std::cout << &v[i] << " : "
9             << v[i] << std::endl;
10    return 0;
11 }
```

Nach Eingabe von 3 wird z.B.

0x55d8670a52c0: 42

0x55d8670a52c4: 42

0x55d8670a52c8: 42

ausgegeben.

- ▶ Die Standardbibliothek stellt einen typgenerischen dynamischen Vektortypen zur Verfügung.
- ▶ Bei Allokation ist homogene Initialisierung mit einem Wert möglich.
- ▶ Der Zugriff auf einzelne Elemente erfolgt mittels $v[i]$, wobei keine Überprüfung der Zulässigkeit geschieht.
- ▶ Die Vektorgröße vom Typ `size_t` wird mittels `size()` bestimmt.
- ▶ Der durch Vektoren belegte Speicherplatz wird automatisch freigegeben.
- ▶ Vektoren sollten 1D-Feldern vorgezogen werden.

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     using namespace std;
6     size_t n; cin >> n;
7     vector<int> v;
8     cout << &v << endl;
9     for (size_t i=0;i<n;i++) {
10         v.push_back(i);
11         cout << &v.at(i) << ": "
12             << v.at(i) << endl;
13     }
14     return 0;
15 }
```

- ▶ Vektoren der Größe 0 können alloziert werden.
- ▶ Sie können dynamisch befüllt werden.
- ▶ Sicherer Elementzugriff geschieht mittels `at()` (Extrakosten).
- ▶ Unzulässige Elementzugriffe generieren eine Ausnahme.

→ Live: unzulässiger Elementzugriff

Sinnvolle Behandlung der generierten Ausnahme ermöglicht Weiterführung des Programms trotz Fehlers, z.B. generiert

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     std::vector<int> v;
6     try {
7         ++v.at(42);
8     } catch (std::exception& e) { // caught "by reference" (see later)
9         std::cerr << e.what() << std::endl;
10    }
11    std::cout << "done." << std::endl;
12    return 0;
13 }
```

die Ausgabe

```
vector::_M_range_check: __n (which is 42) >= this->size() (which is 0)
done.
```

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     size_t n; std::cin >> n;
6     std::vector<int> v(n);
7     for (std::vector<int>::iterator i=v.begin();
8         i!=v.end();i++) {
9         *i=n--;
10        std::cout << *i << std::endl;
11    }
12    return 0;
13 }
```

erzeugt bei Eingabe von 2 die Ausgabe

2
1

- ▶ Für den Zugriff auf Elemente von **Containern** (z.B. `std::vector`) stellt die Standardbibliothek Iteratoren zur Verfügung.
- ▶ Schreib-/Lesezugriff
- ▶ spezielle Iteratorwerte markieren Anfang (`begin()`) und Ende (`end()`; Position "nach dem letzten Element") des Vektors
- ▶ "Dereferenzierung" mittels `*`

Die Deklaration von Iteratoren kann man oft dem Compiler überlassen.

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     size_t n; std::cin >> n;
6     std::vector<int> v(n);
7     for (auto i=v.begin();i!=v.end();i++) {
8         *i=n--; std::cout << *i << std::endl;
9     }
10    return 0;
11 }
```

Iterator und `const`

Spezielle Iteratoren für exklusiven Lesezugriff werden bereitgestellt, z.B. wird bei Eingabe von 2 durch

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     size_t n; std::cin >> n; std::vector<int> v(n);
6     for (std::vector<int>::iterator i=v.begin(); // read/write (also: auto)
7          i!=v.end(); i++)
8         *i--=n;
9     for (std::vector<int>::const_iterator i=v.cbegin(); // read-only (also: auto)
10          i!=v.cend();i++)
11         std::cout << *i << std::endl;
12     return 0;
13 }
```

1
0

ausgegeben.

Spezielle Iteratoren für den Zugriff auf die Elemente in umgekehrter Reihenfolge werden bereitgestellt, z.B. wird bei Eingabe von 2 durch

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     size_t n; std::cin >> n;
6     std::vector<int> v(n);
7     for (std::vector<int>::reverse_iterator i=v.rbegin();i!=v.rend();i++)
8         *i=n--;
9     for (auto i=v.cbegin();i!=v.cend();i++)
10         std::cout << *i << std::endl;
11     return 0;
12 }
```

1

2

ausgegeben.

Rückwärtsiterator und `const`

Spezielle Iteratoren für den exklusiven Lesezugriff auf die Elemente in umgekehrter Reihenfolge werden bereitgestellt, z.B. wird bei Eingabe von 2 durch

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     size_t n; std::cin >> n; std::vector<int> v(n);
6     for (auto i=v.rbegin();i!=v.rend();*i++=n--);
7     for (std::vector<int>::const_reverse_iterator i=v.crbegin();i!=v.crend();i++)
8         std::cout << *i << std::endl;
9     return 0;
10 }
```

2

1

ausgegeben. Die Verwendung von **auto** spart Schreibarbeit. Beachte: Interessante for-Schleifensyntax!

Wird folgender Code erfolgreich übersetzt?

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     using T=float;
6     const size_t n=3; std::vector<T> v(n);
7     std::vector<T>::iterator vi;
8     for (vi=v.begin();vi!=v.end();*(vi++)=42);
9     std::vector<T>::const_iterator vci;
10    for (vci=v.begin();vci!=v.end();vci++) std::cout << *vci << std::endl;
11    for (vi=v.cbegin();vi!=v.cend();vi++) std::cout << *vi << std::endl;
12    return 0;
13 }
```

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     using T=float;
6     const size_t n=3; std::vector<T> v(n);
7     std::vector<T>::iterator vi;
8     for (vi=v.begin();vi!=v.end();*(vi++)=42);
9     std::vector<T>::const_iterator vci;
10    for (vci=v.begin();vci!=v.end();vci++) std::cout << *vci << std::endl;
11    for (vi=v.cbegin();vi!=v.cend();vi++) std::cout << *vi << std::endl;
12    return 0;
13 }
```

error: no match for 'operator=' ...

```
11 |     for (vi=v.cbegin();vi!=v.cend();vi++) std::cout << *vi << std::endl;
    |                                     ^
...

```

und der?

```
1 include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     using T=float;
6     const size_t n=3; std::vector<T> v(n);
7     std::vector<T>::iterator vi;
8     for (vi=v.begin();vi!=v.end();*(vi++)=42);
9     std::vector<T>::const_iterator vci;
10    for (vci=v.begin();vci!=v.end();vci++) std::cout << *vci << std::endl;
11    for (auto vi=v.cbegin();vi!=v.cend();vi++) std::cout << *vi << std::endl;
12    return 0;
13 }
```

```
1 include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     using T=float;
6     const size_t n=3; std::vector<T> v(n);
7     std::vector<T>::iterator vi;
8     for (vi=v.begin();vi!=v.end();*(vi++)=42);
9     std::vector<T>::const_iterator vci;
10    for (vci=v.begin();vci!=v.end();vci++) std::cout << *vci << std::endl;
11    for (auto vi=v.cbegin();vi!=v.cend();vi++) std::cout << *vi << std::endl;
12    return 0;
13 }
```

Ja!

Matrizen (und Tensoren) können rekursiv als Vektoren von Vektoren (von Vektoren ...) implementiert werden.

```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3
4 int main() {
5     size_t m,n,mn=0; std::cin >> m >> n;
6     std::vector<std::vector<int>> v(m,std::vector<int>(n));
7     for (auto i=v.begin();i!=v.end();i++)
8         for (auto j=i->begin();j!=i->end();*j++=mn++);
9     for (size_t i=0;i<m;i++) {
10        for (size_t j=0;j<n;j++)
11            std::cout << v[i].at(j) << " ";
12        std::cout << std::endl;
13    }
14    return 0;
15 }
```

(Sicherer) Elementzugriff, Verwendung von Iteratoren sowie **auto** folgt aus dem bereits Gelernten. → **Optional**: Speicherlayout mit gdb

Was wird bei Eingabe von 2 2 2 ausgegeben?

```
1  #include<iostream>
2  #include<vector>
3
4  int main() {
5      size_t m,n,p; std::cin >> m >> n >> p;
6      using VT=std::vector<int>;
7      using MT=std::vector<VT>;
8      using TT=std::vector<MT>;
9      TT v(m,MT(n,VT(p)));
10     for (auto i=v.begin();i!=v.end();i++,m--)
11         for (auto j=i->rbegin();j!=i->rend();j++,n--)
12             for (auto k=j->begin();k!=j->end();*k++=p--);
13     for (auto i=v.cbegin();i!=v.cend();i++)
14         for (auto j=i->cbegin();j!=i->cend();j++)
15             for (auto k=j->cbegin();k!=j->cend();k++)
16                 std::cout << *k << std::endl;
17     return 0;
18 }
```

Was wird bei Eingabe von 2 2 2 ausgegeben?

```
1  #include<iostream>
2  #include<vector>
3
4  int main() {
5      size_t m,n,p; std::cin >> m >> n >> p;
6      using VT=std::vector<int>;
7      using MT=std::vector<VT>;
8      using TT=std::vector<MT>;
9      TT v(m,MT(n,VT(p)));
10     for (auto i=v.begin();i!=v.end();i++,m--)
11         for (auto j=i->rbegin();j!=i->rend();j++,n--)
12             for (auto k=j->begin();k!=j->end();*k++=p--);
13     for (auto i=v.cbegin();i!=v.cend();i++)
14         for (auto j=i->cbegin();j!=i->cend();j++)
15             for (auto k=j->cbegin();k!=j->cend();k++)
16                 std::cout << *k << std::endl;
17     return 0;
18 }
```

0 -1 2 1 -4 -5 -2 -3

- ▶ Reservieren von Speicher für dynamische Wachstum mit Datenlokalität (`v.reserve`)
- ▶ Abfrage von
 - ▶ Größe des reservierten Speichers (`v.capacity`)
 - ▶ maximal möglicher Größe (`v.max_size`)
- ▶ Änderung der Größe (`v.resize`)
- ▶ Einfügen und Löschen von Elementen (ineffizient; besser → `std::list`)
- ▶ Löschen des Inhalts (`v.clear`)
- ▶ *Stack*-Modus (`v.push_back` / `v.pop_back`)

Siehe Literatur und Internet für komplette Übersicht und weiterführende Details.

Dynamische Felder

Sicherer Elementzugriff

Iteratoren

Alternativer Elementzugriff

Matrizen und Tensoren

Statische Felder

Matrix-Vektor Produkt

```
1 #include<iostream>
2 #include<array>
3
4 int main() {
5     const size_t n=3;
6     std::array<int,n> v={1,2,3};
7     for (size_t i=0;i<v.size();i++)
8         std::cout << &v[i] << ": "
9             << v[i] << std::endl;
10    return 0;
11 }
```

- ▶ Die Standardbibliothek stellt einen typgenerischen statischen Vektortypen zur Verfügung, der nutzerdefinierten statischen Feldern vorgezogen werden sollte.
- ▶ Die für nutzerdefinierte statische Felder diskutierten Konzepte sind analog anwendbar (z.B. Spezifikation der Größe)
- ▶ Die Mehrzahl der für `std::vector` diskutierten Konzepte kann ebenfalls verwendet werden (z.B. Iteratoren).

Dynamische Felder

Sicherer Elementzugriff

Iteratoren

Alternativer Elementzugriff

Matrizen und Tensoren

Statische Felder

Matrix-Vektor Produkt

Verwenden Sie möglichst viele der eingeführten Konzepte in einer Implementierung eines Matrix-Vektor-Produkts.

Das sollten sie eigentlich nie tun, da z.B. folgendes Programm sicher nicht dem Prinzip "*keep it simple*" entspricht ...


```
1 #include<iostream>
2 #include<vector>
3 #include<array>
4
5 int main() {
6     size_t m,mn=0; const size_t n=3; std::cin >> m;
7     std::vector<std::vector<int>> A(m,std::vector<int>(n));
8     std::vector<int> Av; std::array<int,n> v;
9     for (auto i=A.begin();i!=A.end();i++) {
10         for (auto j=i->begin();j!=i->end();*j++=mn++)
11             std::cout << mn << " "; std::cout << std::endl;
12     }
13     for (auto i=v.begin();i!=v.end();*i++=mn--)
14         std::cout << mn << " "; std::cout << std::endl;
15     for (size_t i=0;i<m;i++) {
16         int Avi=0; for (size_t j=0;j<n;j++) Avi+=A[i][j]*v[j];
17         Av.push_back(Avi);
18     }
19     for (auto i=Av.cbegin();i!=Av.cend();i++)
20         std::cout << *i << " "; std::cout << std::endl;
21     return 0;
22 }
```

Dynamische Felder

- Sicherer Elementzugriff

- Iteratoren

- Alternativer Elementzugriff

- Matrizen und Tensoren

Statische Felder

Matrix-Vektor Produkt