

Einführung in die Programmierung mit C++

Rekursion

Uwe Naumann



Informatik 12:
Software and Tools for Computational Engineering (STCE)

RWTH Aachen

Prinzip

Rekursion vs. Iteration

Rekursion und Redundanz

Fallstudie: Numerische Differentiation

Fallstudie: Nichtlineare Gleichung mit Newton

Prinzip

Rekursion vs. Iteration

Rekursion und Redundanz

Fallstudie: Numerische Differentiation

Fallstudie: Nichtlineare Gleichung mit Newton

```
1 #include<iostream>
2 #include<cassert>
3
4 unsigned int f(unsigned int n) {
5     if (n==0) return 1;
6     return n*f(n-1);
7 }
8
9 int main(int argc, char* argv[]) {
10     assert(argc==2);
11     int n=std::stoi(argv[1]);
12     assert(n>=0);
13     std::cout << f(n) << std::endl;
14     return 0;
15 }
```

- ▶ Als Rekursion bezeichnet man den Aufruf einer Funktion durch sich selbst bzw. durch andere Funktionen, die durch sich selbst aufgerufen wurden.
- ▶ Entsprechend werden mehrere Instanzen des lokalen Datensegments im statischen Datenspeicher (auf dem *stack*) alloziert.
- ▶ Mindestens eine Abbruchbedingung wird benötigt, um die Terminierung des Programms zu ermöglichen.
- ▶ Beispiel: Fakultät

→ gdb / Tafel: Speicherlayout

Was wird bei Aufruf des Programms mittels `./f.exe 1 ? XXX y2k` ausgegeben?

```
1 #include<iostream>
2
3 int f(const int n) {
4     static int c=0;
5     c++;
6     if (c==n) std::cout << c << std::endl;
7     if (n==0) return 1;
8     return n*f(n-1);
9 }
10
11 int main(int c, char*[]) {
12     std::cout << f(c) << std::endl;
13     return 0;
14 }
```

Was wird bei Aufruf des Programms mittels `./f.exe 1 ? XXX y2k` ausgegeben?

```
1 #include<iostream>
2
3 int f(const int n) {
4     static int c=0;
5     c++;
6     if (c==n) std::cout << c << std::endl;
7     if (n==0) return 1;
8     return n*f(n-1);
9 }
10
11 int main(int c, char*[]) {
12     std::cout << f(c) << std::endl;
13     return 0;
14 }
```

3

120

Was wird bei Aufruf des Programms mittels `./f.exe y2K ... xxx` ausgegeben?

```
1 #include<iostream>
2
3 int f(const int n) {
4     static int c=0;
5     c++;
6     if (c==n) std::cout << c << std::endl;
7     if (n==0) return 1;
8     return n*f(n-1);
9 }
10
11 int main(int c, char*[]) {
12     std::cout << f(c) << std::endl;
13     return 0;
14 }
```

Was wird bei Aufruf des Programms mittels `./f.exe y2K ... xxx` ausgegeben?

```
1 #include<iostream>
2
3 int f(const int n) {
4     static int c=0;
5     c++;
6     if (c==n) std::cout << c << std::endl;
7     if (n==0) return 1;
8     return n*f(n-1);
9 }
10
11 int main(int c, char*[]) {
12     std::cout << f(c) << std::endl;
13     return 0;
14 }
```

24

Prinzip

Rekursion vs. Iteration

Rekursion und Redundanz

Fallstudie: Numerische Differentiation

Fallstudie: Nichtlineare Gleichung mit Newton

```
1 #include<iostream>
2
3 template<typename T>
4 T max_iteratively(size_t n, T x[]) {
5     T s=std::numeric_limits<T>::min();
6     for (size_t i=0;i<n;i++) s=std::max(x[i],s);
7     return s;
8 }
9
10 template<typename T>
11 T max_recurisvely(size_t n, T x[]) { /* ??? */ }
12
13 int main() {
14     const size_t n=7; int x[n]={1,3,2,42,-9,-32,18};
15     std::cout << max_iteratively(n,x) << std::endl;
16     return 0;
17 }
```

Gesucht ist die Funktion `max_recurisvely` mit der gegebenen Signatur so, dass die Funktionalität von `max_iteratively` mittels Rekursion (in `max_recurisvely`) umgesetzt wird.

→ Live

```
1 #include<iostream>
2
3 template<typename T>
4 T max_iteratively(size_t n, T x[]) {
5     T s=std::numeric_limits<T>::min();
6     for (size_t i=0;i<n;i++) s=std::max(x[i],s);
7     return s;
8 }
9
10 template<typename T>
11 T max_recursively(size_t n, T x[]) {
12     if (n==1) return x[0];
13     return std::max(x[n-1],max_recursively(n-1,x));
14 }
15
16 int main() {
17     const size_t n=7; int x[n]={1,3,2,42,-9,-32,18};
18     std::cout << max_iteratively(n,x) << std::endl;
19     return 0;
20 }
```

Prinzip

Rekursion vs. Iteration

Rekursion und Redundanz

Fallstudie: Numerische Differentiation

Fallstudie: Nichtlineare Gleichung mit Newton

Was wird bei Aufruf des Programms mittels `./f.exe 10` ausgegeben?

```
1 #include<iostream>
2 #include<cassert>
3
4 int f(const int n) {
5     if (n==0) return 0;
6     else if (n==1) return 1;
7     else return f(n-2)+f(n-1);
8 }
9
10 int main(int c, char* v[]) {
11     assert(c==2); int n=std::stoi(v[1]); assert(n>=0);
12     for (int i=0;i<n;i++) std::cout << f(i) << std::endl;
13     return 0;
14 }
```

Was wird bei Aufruf des Programms mittels `./f.exe 10` ausgegeben?

```
1 #include<iostream>
2 #include<cassert>
3
4 int f(const int n) {
5     if (n==0) return 0;
6     else if (n==1) return 1;
7     else return f(n-2)+f(n-1);
8 }
9
10 int main(int c, char* v[]) {
11     assert(c==2); int n=std::stoi(v[1]); assert(n>=0);
12     for (int i=0;i<n;i++) std::cout << f(i) << std::endl;
13     return 0;
14 }
```

Folge der 10 ersten Fibonacci-Zahlen; Verbesserungspotential?

→ Tafel: Programmlogik

Prinzip

Rekursion vs. Iteration

Rekursion und Redundanz

Fallstudie: Numerische Differentiation

Fallstudie: Nichtlineare Gleichung mit Newton

Zur Erinnerung: Z.B. $f(x) = 3 \cdot x^2$

- ▶ symbolisch

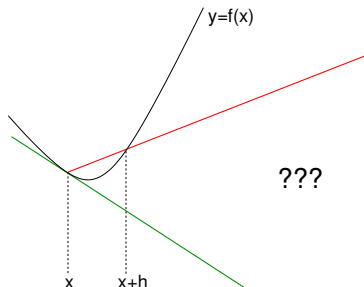
$$f' = \frac{\partial f}{\partial x} = 6x$$

- ▶ numerisch (Vorwärtsdifferenzen)

$$f' = \frac{\partial f}{\partial x} \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

- ▶ numerisch (zentrale Differenzen)

$$f' = \frac{\partial f}{\partial x} \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2 \cdot h}$$




```
1 template<typename T>  
2 T f(T x) { return /* z.B. */ exp(x); }  
3  
4 template<typename T>  
5 T df(size_t o, const T& x, T h /* =? */) {  
6     if (o==1) return (f(x+h)-f(x-h))/(2*h);  
7     return (df(o-1,x+h,h)-df(o-1,x-h,h))/(2*h);  
8 }
```

→ Live: Experimente

Prinzip

Rekursion vs. Iteration

Rekursion und Redundanz

Fallstudie: Numerische Differentiation

Fallstudie: Nichtlineare Gleichung mit Newton

Zur Erinnerung: Z.B. $f(x) = 2 \cdot x^3 - 42$

Das Newtonverfahren approximiert die Lösung der nichtlinearen Gleichung

$$y = f(x) = 0$$

für einen gegebenen Startwert x iterativ mittels

$$x = x - \frac{f(x)}{f'(x)}.$$

Die Iteration endet sobald das Konvergenzkriterium $f(x) \leq \epsilon$ für ein gegebenes $0 < \epsilon \ll 1$ erfüllt ist.

Konvergenz ist im Allgemeinen nicht garantiert.

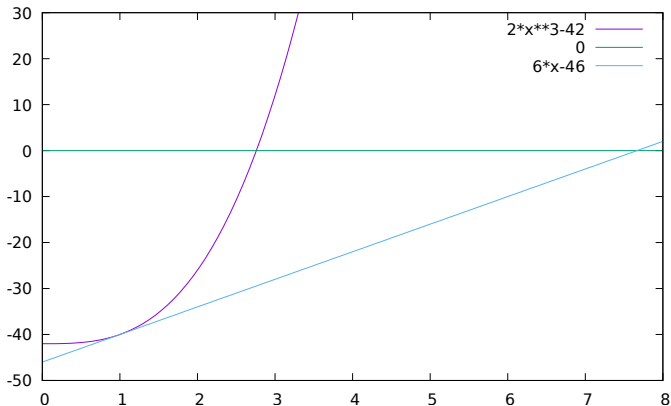
```
1 #include<iostream>
2 #include<cmath>
3
4 template<typename T>
5 T newton(const T& a, T x, const unsigned int b, const T& c, const T& eps,
6         T (*f)(const T&, const T&, const unsigned int, const T&),
7         T (*dfdx)(const T&, const T&, const unsigned int, const T&)) {
8     T r=f(a,x,b,c); int i=1;
9     while (fabs(r)>eps) {
10         x-=r/dfdx(a,x,b,c);
11         std::cout << i++ << " : " << x << std::endl;
12         r=f(a,x,b,c);
13     }
14     return x;
15 }
```

Gesucht ist eine rekursive Variante der Funktion `newton` mit der gegebenen Signatur so, dass exakt die gleiche Ausgabe, wie bei Ausführung der gegebenen iterativen Variante, erzeugt wird.

→ Live

```
1 #include<iostream>
2 #include<cmath>
3
4 template<typename T>
5 T newton(const T& a, T x, const unsigned int b, const T& c, const T& eps,
6         T (*f)(const T&, const T&, const unsigned int, const T&),
7         T (*dfdx)(const T&, const T&, const unsigned int, const T&)) {
8     static int i=1;
9     T r=f(a,x,b,c);
10    if (fabs(r)<=eps) return x;
11    x-=r/dfdx(a,x,b,c);
12    std::cout << i++ << ": " << x << std::endl;
13    return newton(a,x,b,c,eps,f,dfdx);
14 }
```

Beispiel: $f(x) = 2 \cdot x^3 - 42$; Startpunkt: $x = 1$; erste Iteration



Prinzip

Rekursion vs. Iteration

Rekursion und Redundanz

Fallstudie: Numerische Differentiation

Fallstudie: Nichtlineare Gleichung mit Newton